BUNDESREPUBLIK DEUTSCHLAND



Prioritätsbescheinigung DE 10 2004 007 873.4 über die Einreichung einer Patentanmeldung

Aktenzeichen: 10 2004 007 873.4

Anmeldetag: 17. Februar 2004

Anmelder/Inhaber: ROBERT BOSCH GmbH, 70469 Stuttgart/DE

Bezeichnung: Elektrische Antriebseinheit

IPC: H 02 K 7/116

Die angehefteten Stücke sind eine richtige und genaue Wiedergabe der Teile der am 17. Februar 2004 eingereichten Unterlagen dieser Patentanmeldung unabhängig von gegebenenfalls durch das Köpierverfahren bedingten Farbabweichungen.

München, den 22. Dezember 2006

Deutsches Patent- und Markenamt

Der Präsident

Im Auftrag

Hoiß

15.01.04 Saile

۴5

10

15

20

ROBERT BOSCH GMBH, 70442 Stuttgart

Elektrische Antriebseinheit

Stand der Technik

Die Erfindung geht aus von einer elektrischen Antriebseinheit nach dem Oberbegriff des Patentanspruchs 1.

- 1 -

Eine derartige elektrische Antriebseinheit weist mindestens einen Elektromotor auf, dessen Polgehäuse an wenigstens einer Abtriebsseite des Elektromotors mit einem Deckel verschlossen ist. Der Deckel ist mit einem Befestigungsbereich in dem Polgehäuse befestigt. Das Polgehäuse ragt mit mindestens einem Abschnitt wenigstens teilweise mindestens an der Abtriebsseite axial über den Befestigungsbereich des Deckels hinaus. Dies kann beispielsweise durch einen Bereich erfolgen, der der Verstemmung des Deckels mit dem Polgehäuse dient. In dieser Ausgestaltung besteht die Antriebseinheit nur aus dem Elektromotor, der - beispielsweise mit einem Abtriebsritzel - versehen, in eine Vorrichtung eingebaut wird. Soll die Antriebseinheit mit einem Getriebe, beispielsweise einem Schneckengetriebe, versehen werden, so wird der Deckel durch das Getriebegehäuse ersetzt. Ebenso wie der Deckel wird auch das Getriebegehäuse verstemmt. Die mechanische Schnittstelle zum Kunden wird über das Getriebegehäuse, z. B. über Anschraubbohrungen, realisiert. Für die Lagerhaltung bedeutet dies, dass unterschiedliche Elektromotorentypen vorgesehen werden müssen.

Vorteile der Erfindung

Die erfindungsgemäße elektrische Antriebseinheit mit den Merkmalen des Anspruchs 1 hat demgegenüber den Vorteil, dass das Polgehäuse eine größere Funktionalität erhält. Es ist ein einheitliches Polgehäuse mit Deckel für Antriebseinheiten, die nur aus dem

30

Elektromotor bestehen und Antriebseinheiten, die aus Elektromotor und Getriebe bestehen, möglich. Neben der Positionierung, Zentrierung und Befestigung des Deckels kann gleichzeitig das Getriebsgehäuse positioniert, zentriert und befestigt werden, wobei die Funktionen Zentrierung und Positionierung wahlweise vom Polgehäuse oder Deckel erbracht werden können. Die Prüfung des elektrischen Teils ist ohne Getriebe möglich und somit eine frühe Fehlerentdeckung im Fertigungsprozess.

Hierzu weist die elektrische Antriebseinheit mindestens einen Elektromotor auf, dessen Polgehäuse an wenigstens einer Abtriebsseite des Elektromotors mit einem Deckel verschlossen ist, wobei der Deckel mit einem Befestigungsbereich in dem Polgehäuse befestigt ist und das Polgehäuse mit mindestens einem Abschnitt wenigstens teilweise mindestens an der Abtriebsseite axial über den Befestigungsbereich des Deckels hinausragt, wobei der wenigstens eine Abschnitt des Polgehäuses mindestens einen Bereich aufweist, der zur zusätzlichen Befestigung eines Getriebes ausgebildet ist.

Das Befestigen wird aus Festigkeitsgründen vorzugsweise vom Bauteil mit dem größten Durchmesser (Polgehäuse) erbracht, was jedoch nicht zwingend notwendig ist. Außerdem sind keine zusätzlichen Befestigungselemente für das Getriebegehäuse notwendig. Hierzu können mehrere Bereiche zur Verstemmung des Elektromotors mit dem zusätzlichen Getriebe ausgebildet sein. Außerdem ist der Elektromotor vorzugsweise über mehrere Bereiche mit dem Getriebe verstemmt.

Erleichtert wird das Herstellen von Steilen zum Verstemmen, wenn an der Abtriebsseite des Elektromotors am Umfang des Polgehäuses wenigstens eine Ausnehmung ausgebildet ist, so dass ein Verstemmen des Bereichs erleichtert wird. Vorzugsweise erfolgt dies so, dass sich parallel zur Abtriebseite des Elektromotors am Umfang des Polgehäuses wenigstens ein Langloch erstreckt.

Der Abschnitt lässt sich besonders einfach herstellen, wenn das Polgehäuse rohrförmig ausgebildet ist. Eine weitere Erleichterung bei der Herstellung ist den Deckel in das Polgehäuses einzurollieren.

Wahlweise erfolgt die Zentrierung des Elektromotors und des Getriebes durch den Deckel und die Positionierung des Elektromotors und des Getriebes durch das Polgehäuse

10

- 5

15

20

oder die Zentrierung des Elektromotors und des Getriebes durch das Polgehäuse und die Positionierung des Elektromotors und des Getriebes durch den Deckel.

Liegt das Getriebe über einen Flansch am Deckel an, der von den Bereichen des Polgehäuses hintergriffen ist, so ist eine sichere formschlüssige Verbindung gewährleistet. Dies wird besonders dadurch unterstützt, dass der Flansch zumindest teilweise im Polgehäuse angeordnet ist. Vorzugsweise ist der Deckel ein Lagerschild, da hierdurch das Verschließen des Polgehäuses und die Lagerung der Welle in einem Bauteil vereint werden.

Weitere Vorteile und vorteilhafte Weiterbildungen ergeben sich aus den Unteransprüchen und der Beschreibung.

Zeichnung

. 5

10

15

20

30

35

Ein Ausführungsbeispiel ist in der Zeichnung dargestellt und in der nachfolgenden Beschreibung näher erläutert. Es zeigen: Figur 1 eine Antriebseinheit in einem Längsschnitt, Figur 2 eine Stirmansicht nach Figur 1 und Figur 3 einen Ausschnitt aus einer Draußicht nach Figur 1.

Beschreibung des Ausführungsbeispiels

In den Figuren 1 und 2 ist eine elektrische Antriebseinheit 10 gezeigt, die bevorzugt Verwendung in Kraftfahrzeugen findet. Bei der Antriebseinheit 10 kann es sich um einen Sitzversteller, Fensterheber, Schiebedachantrieb, Triebstrangsteller, insbesondere Kupplungssteller oder dergleichen handeln. Jedoch ist die Verwendung bei einem Sitzversteller besonders zweckmäßig. Die Antriebseinheit 10 umfasst als wesentliche Bauteile einen Elektromotor 12 und ein Getriebe 14. Die Anordnung aus Elektromotor 12 und Getriebe 14 kann auch als Getriebemotor bezeichnet werden. Der Elektromotor 12 umfasst in einem Polgehäuse 16 einen Stator 18 und einen Rotor 20. Die Welle 22 des Rotors 20 ist radial in mindestens zwei Lagern 24, 25 gelagert.

Das Polgehäuse 16 des Elektromotors 12 ist rohrförmig, beispielsweise zylindrisch, ausgebildet. Es kann aber auch topfförmig ausgebildet sein. An einer Stirnseite 26 des

Polgehäuses 16 ist der Elektromotor 12 mit einem das Lager 24 aufnehmenden Lagerschild 28 versehen. An der anderen Stirnseite, welche die Abtriebsseite 29 ist, ist ebenfalls ein das andere Lager 25 aufnehmendes Lagerschild 30 angeordnet. Das Lagerschild 30, das auch als Deckel bezeichnet werden kann, ist mit einem Durchbruch 32 für die Welle 22 versehen. Das Lagerschild 30 wird beispielsweise als ein Blechstanzteil hergestellt. Auf das Lagerschild 30 wird gleich noch näher eingegangen.

Mit dem durch den Durchbruch 32 reichenden Ende 34 ragt die Welle 22 in den Innenraum 38 des Getriebes 14. An dem Ende 34 der Welle 22 ist die Schnecke 36 eines Schneckengetriebes 40 befestigt, das im Innenraum 38 des Getriebes 14 angeordnet ist. Das Schneckengetriebes 40 ist somit an der Abtriebsseite 28 des Elektromotors 12 angeordnet. Statt des Schneckengetriebes 30 kann aueh ein anderes Getriebe am Elektromotor 12 angeordnet. Statt

An den Durchbruch 32 des Lageschilds 30 schließt sich ein Aufnahmeabschnitt 42 mit Vförmiger Querschnittsfläche für das Lager 25 an, das im vorliegenden Fall als
Kalottenlager ausgebildet ist. An den Aufnahmeabschnitt 42 schließt sich ein
zylinderförmiger Abschnitt 44 an. Zum einen ist im Abschnitt 44 eine Spannscheibe 46
oder Klemmbrille für das Lager 25 angeordnet. Zum andern dient der Abschnitt 44 der
Zentrierung des Getriebes 40, das mit einem Flansch 48 auf den Abschnitt 44 gesteckt ist.
Hierzu ist eine entsprechende Ausnehmung bzw. Bohrung 49 im Flansch 48 vorgeschen.

An den Abschnitt 44 schließt sich ein scheibenförmiger Besetsigungsbereich 50 des Lagerschilds 30 an. Der Flansch 48 liegt am Besetsigungsbereich 50 an und ist im vorliegenden Ausführungsbeispiel zumindest teilweise im Polgehäuse 16 angeordnet. Mit dem Besetsigungsbereich 50 ist das Lagerschild 30 an der Abtriebsseite 29 des Elektromotors 12 mit Abstand vom äußeren Rand 51 der Abtriebsseite 29 besetsigt. Vorzugsweise ist der Bestestigungsbereich 50 in das Polgehäuse 16 einrolliert, da sich das Lagerschild dadurch leicht besetsigen lässt. Ein Teil des Aufnahmeabschnitts 42 ragt noch über den Rand 51 des Polgehäuses 16 hinaus.

Das Polgehäuse 16 ragt aber mit mindestens einem Abschnitt 52 wenigstens an der Abtriebsseite 29 auf alle der den Befestigungsbereich 50 des Lagerschilds 30 hinaus. Im vorliegenden Ausführungsbeispiel ist der Abschnitt 52 rohr- oder hülsenförrnig ausgebildet. Es ist aber auch möglich, statt des rohrförmigen Abschnitts 52 eine oder

30

15

10

15

20

mehrere als Zungen ausgebildete Abschnitte vorzusehen, die ebenfalls axial über den Befestigungsbereich 50 hinausragen.

- 5

10

15

20

30

35

Am Abschnitt 52 des Polgehäuses 16 sind radial nach innen verstemmte Bereiche 54 vorgesehen. Wie aus der Figur 2 hervorgeht sind drei Bereiche 54 vorgesehen, die am Umfang 55 des Polgehäuses 16 um ca. 120° versetzt angeordnet sind. Es würde schon ein Bereich 54 genügen, wobei zwei Bereiche 54 einen besseren Halt gewähren würden. Auch könnten mehr Bereiche 54, beispielsweise vier, fünf, sechs etc., vorgeschen sein. Drei Bereiche 54 haben sich jedoch als am sinnvollsten hinsichtlich Anzahl und Festigkeit erwiesen. Die Bereiche 54 dienen der Befestigung des Getriebes 14. Durch die Bereiche 54 ist das Getriebe 14 mit dem Elektromotor 12 vorzugsweise verstemmt.

Wie aus der Figur 3 hervorgeht, sind an der Abtriebsseite 29 des Elektromotors 12 die Bereiche 54 dadurch gebildet, dass am Umfang 55 des Polgehäuses 16 wenigstens eine Ausnehmung 56, vorzugsweise in Form eines Langlochs, das sich parallel zum Rand 51 erstreckt, ausgebildet ist. Der Abstand 58 zum Rand 51 beträgt beispielsweise einige

erstreckt, ausgebildet ist. Der Abstand 58 zum Rand 51 beträgt beispielsweise einige Millimeter. Die Ausnehmung 36 in Form des Langlochs erstreckt sich am Umfang 55 beispielsweise über 10°. Ausgehend vom Umfang 51 hat ein Bereich 54 zwei sich radial nach innen erstreckende Abschnitte 60, die über einen ebenfalls durch die Ausnehmung 56 gebildeten Steg 62 miteinander verbunden sind. Der Steg 62 ist bogenförmig ausgebildet. Es ist aber auch möglich, dass kein Steg 62 vorgesehen ist und die Abschnitte 60 durch einen Schlitz 64 voneinander getrennt sind. Dies ist durch die gestrichelten Linien 66 in Figur 3 verdeutlicht. Das hat den Vorteil, dass die zum Verstemmen erforderlichen Kräfte geringer sind. Auch ist es möglich, dass kein Steg 62 vorgesehen ist und die Abschnitte 60 in der Seitenansicht der Figur 2 die Form eines Keils bilden. Auch ist es denkbar, keine Ausnehmung 56 vorzusehen, sondern nur den Schlitz 64. In beiden Fällen wird das Verstemmen des Bereichs beziehungsweise der Bereiche 54 erleichtert.

Ein weiterer Aspekt ist in der Figur 2 verdeutlicht. Neben der bereits beschriebenen Zentrierung ist es simvoll, eine – in Umfangsrichtung gesehene - Positionierung zwischen Elektromotor 12 und Getriebe 14 zueinander vorzusehen. Hierzu wird am Umfang 55 des Polgehäuses 16 eine radial nach innen gerichtete Sieke 68 ausgebildet. Am Umfang 69 des Flansches 48 des Getriebes 14 ist eine korrespondierende Kerbe 70 ausgebildet. Alternativ ist es auch möglich, dass zur Zentrierung nicht der Abschnitt 44

und die Bohrung 49 verwendet werden. Wie aus den Figuren 1 und 2 hervorgeht, kann hierzu auch der Außenumfang des Flansches 48 und der Innenumfang des Polgehäuses 16 verwendet werden. Auch ist eine Zentrierung über das Lagerschild 30 möglich. Hierzu ist in der Figur 1 eine Warze 72 gezeigt, die in eine korrespondierende Vertiefung 74 im Flansch 48 anseordnet ist.

Zusammenfassend lässt sich sagen, dass die Zentrierung und die Positionierung des Deckels 30 und des Getriebes 14 durch das Polgehäuse 16 erfolgt oder dass die Zentrierung und die Positionierung des Deckels 30 durch das Polgehäuse 16 erfolgt und die Zentrierung und die Positionierung des Getriebes 14 durch den Deckel 30. Die einfachste Lösung ist jedoch die Zentrierung, Positionierung und Befestigung des Deckels 30 und des Getriebes 14 durch das Polgehäuse, da somit alle drei Funktionen durch ein Bauteil erfolgen.

Bei der Herstellung werden unabhängig von der Verwendung des Elektromotors 12 mit oder ohne Getriebe 14 die Bereiche 54 im Polgehäuse 16 ausgebildet. Das Polgehäuse 16 wird beispielsweise aus einem Blech gestanzt. Hierbei werden auch die Ausnehmungen 56 und/oder Schlitze 64 ausgestanzt. Dann wird das Polgehäuse 16 gerollt.

Soll der Elektromotor 12 ohne Getriebe 14 ausgeliefert werden, so erfolgt keine weitere Bearbeitung der Bereiche 54. Das heißt, die Bereiche 54 werden im Polgehäuse 16 ausgebildet, wobei sie nicht, so wie in der Figur 2 dargestellt, nach innen verstemmt werden. Allerdings ist eine derartige Verstemmung auch denkbar.

Sollen der Elektromotor 12 und das Getriebe 14 montiert werden, werden beide so ausgerichtet, dass die Sicke 68 und die Kerbe 70 in Überdeckung gebracht werden. Alternativ werden die Warze 72 und die Vertiefung 74 in Überdeckung gebracht Die Sicke 68 und die Kerbe 70 haben jedoch den Vorteil, dass eine positionsgerechte Montage nur möglich ist, wenn der Elektromotor 12 und das Getriebe 14 auch wirklich korrekt ausgerichtet sind. Als weiterer Schritt wird das Getriebe 14 über seinen Flansch 48 am Lagerschild 30 zur Anlage gebracht. Die Bereiche 54 werden nach innen verstemmt, bis sie den Flansch 48 hintergreifen beziehungsweise umgreifen und an das Lagerschild 30 pressen. In der Figur 1 sind hierzu am Flansch 48 und an den Bereichen 54 schräge Flächen 76 beziehungsweise 78 ausgebildet.

30

.5

10

15

Die schrägen Flächen 76 an den Bereichen 54 beziehungsweise den Abschnitten 60 sind in der Figur 3 besonders gut erkennbar. Die Ausnehmung 56 verbreitert sich im Zentrum durch die sich verjüngenden, aufeinander zulaufenden Abschnitte 60 zum Rand 51 des Polgehäuses hin.

.5

10

Da die Bereiche 54 auf jeden Fall ausgebildet werden, ist eine baukastengerechte Möglichkeit geschaffen, den gleichen Elektromotor 12 mit oder ohne Getriebe 14 zu verwenden bzw. an einen Kunden zu liefern. Dies vereinfacht die Lagerhaltung und bringt Stückzahlvorteile. Bei der Verwendung als Getriebemotor kann über die Bereiche 54 jederzeit zusätzlich das Getriebe 14 befestigt werden.

15.01.04 Saile ROBERT BOSCH GMBH, 70442 Stuttgart

Patentansprüche

- Elektrische Antriebseinheit (10) mit mindestens einem Elektromotor (12), dessen Polgehäuse (16) an wenigstens einer Abtriebsseite (29) des Elektromotors (12) mit einem vorzugsweise als Lagerschild ausgebildeten Deckel (30) verschlossen ist, wobei der Deckel (30) mit einem Befestigungsbereich (50) in dem Polgehäuse (16) befestigt ist und das Polgehäuse (16) mit mindestens einem Abschnitt (52) wenigstens teilweise axial über den Befestigungsbereich (50) des Deckels (30) hinausragt, dadurch gekennzeichnet, dass der wenigstens eine Abschnitt (52) des Polgehäuses (16) mindestens einen Bereich (54) aufweist, der zur zusätzlichen Befestigung eines Getriebes (14) ausgebildet ist.
- 2. Elektrische Antriebseinheit (10) nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass mehrere Bereiche (54) zur Verstemmung des Elektromotors (12) mit einem Getriebe (14) ausgebildet sind.
- 3. Elektrische Antriebseinheit (10) nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass an der Abtriebsseite (29) des Elektromotors (12) am Umfang des Polgehäuses (16) wenigstens eine Ausnehmung (54, 64) ausgebildet ist, so dass ein Verstemmen des Bereichs (54) erleichtert wird.
 - 4. Elektrische Antriebseinheit (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass sich parallel zum Rand (51) des Polgehäuses (16) an der Abtriebseite (29) des Elektromotors (12) am Umfang (55) des Polgehäuses (16) wenigstens ein Langloch (56) erstreckt, so dass ein Verstemmen des Bereichs (54) erleichtert wird

10

15

-5

20

- Elektrische Antriebseinheit (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Elektromotor (12) über die mehreren Bereiche (54) mit dem Getriebe (14) verstemmt ist.
- Elektrische Antriebseinheit (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der wenigstens eine Abschnitt (52) des Polgehäuses (16) rohrförmig ausgebildet ist.

5

10

15

- Elektrische Antriebseinheit (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Deckel (30) in das Polgehäuses (16) einrolliert ist.
 - 8. Elektrische Antriebseinheit (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Zentrierung und die Positionierung des Deckels (30) und des Getriebes (14) durch das Polgehäuse (16) erfolgt oder dass die Zentrierung und die Positionierung des Deckels (30) durch das Polgehäuse (16) erfolgt und die Zentrierung und die Positionierung des Getriebes (14) durch den Deckel (30).
 - Elektrische Antriebseinheit (10) nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Getriebe (14) über einen Flansch (48) am Deckel (30) anliegt, der von den Bereichen (54) des Polgehäuses (16) hintergriffen ist.
 - Elektrische Antriebseinheit (10) nach Anspruch 10, dadurch gekennzeichnet, dass der Flansch (48) des Getriebes (14) zumindest teilweise im Polgehäuse (16) angeordnet ist.

15.01.04 Saile

5

10

15

20

ROBERT BOSCH GMBH, 70442 Stuttgart

Elektrische Antriebseinheit

Zusammenfassung

Vorgeschlagen wird eine elektrische Antriebseinheit (10). Die elektrische Antriebseinheit (10) umfasst einen Elektromotor (12), dessen Polgehäuse (16) an wenigstens einer Abtriebsseite (29) des Elektromotors (12) mit einem Lagerschild (30) verschlossen ist. Der Deckel (30) ist mit einem Befestigungsbereich (50) in dem Polgehäuse (16) befestigt. Das Polgehäuse (16) ragt mit einem Abschnitt (52) axial über den Befestigungsbereich (50) des Deckels (30) hinaus. Dieser Abschnitt (52) weist einen Bereich (54) auf, der zur zusätzlichen Befestigung eines Getriebes (14) ausgebildet ist. Somit ist eine baukastengerechte Lösung geschaffen, mit der der gleiche Elektromotor (12) mit oder ohne Getriebe (14) verwendet werden kann.

(Fig. 1)





